



# SEMINARIO DE CONTROL AUTOMÁTICO 2007



ABRIL

**Viernes 13**

Dr Gerardo R Espinosa Pérez  
*Algunas aplicaciones de las propiedades de estabilidad entrada-estado del control basado en pasividad*

**Viernes 20**

Dr Marco A Arteaga Pérez  
*Control de fuerza en robots sin cinemática inversa ni modelo*

**Viernes 27**

Dr Jaime A Moreno Pérez  
*Disipación de energía y observación no lineal*

MAYO

**Viernes 4**

Dr Leonid Fridman  
*Observación, identificación y detección de fallas por modos deslizantes de orden superior*

**Viernes 11**

Dr Héctor Benítez Pérez  
*Control reconfigurable en tiempo real*

**Viernes 18**

Dr Luis A Álvarez-Icaza Longoria  
*Modelado y control de sistemas electromecánicos con fenómenos de fricción*

**Viernes 25**

Dra Ma Cristina Verde Rodarte  
*Importancia de la estructura residual para el diagnóstico de fallas*

JUNIO

**Viernes 1**

Dr Yu Tang Xu  
*Control descentralizado adaptable y algunas aplicaciones*

13:00 horas, Salón de Seminarios Emilio Rosenblueth  
Instituto de Ingeniería, UNAM  
Ciudad Universitaria, DF

Organizado por el Colegio  
de Control del Programa de  
Maestría y Doctorado en Ingeniería

Informes: Luis A Álvarez-Icaza  
alvar@pumas.ii.unam.mx  
5623-3682

**ENTRADA LIBRE**